## (19) 日本国特許庁 (JP)

# (12) 特 許 公 報 (B2)

## (11)特許番号

## 第2622003号

(45)発行日 平成9年(1997)6月18日

(24)登録日 平成9年(1997)4月4日

(51) Int.Cl.\* G 1 1 B 21/12 識別記号 庁内整理番号

G11B 21/12

(72) 発明者

ъī

技術表示箇所

Т

請求項の数14(全 6 頁)

(21)出願番号

特面平1-502281

(86) (22)出顧日 平成1年(1989)1月25日

特表平3-503326

(65)公表番号 (43)公表日 (86)国際出願番号

平成3年(1991)7月25日 PCT/US89/00315

(86)国際出願番号 (87)国際公開番号 (87)国際公開日

WO89/08916 平成1年(1989)9月21日 .164,88-2

(31) 優先権主張番号 (32) 優先日 (33) 優先権主張国

(73) 特許権者 99999999

サイクエスト・テクノロジー アメリカ合衆国・カリフォルニア州 94538 フリーモント ウォーム スプ リングス プールヴァード 47923・

カウス ロバート エフ

アメリカ合衆国 カリフォルニア州 95070 サラトガ カル タクーパ

13767

(72)発明者 マーサー パトリック ジー

アメリカ合衆国 カリフォルニア州 95051 サンタ クララ ギルバート

アペニュー 119

(74)代理人 弁理士 中村 稔 (51.7名)

審査官 石川 正二

# (54) 【発明の名称】 ヘッドのローディング速度制御装置

## (57)【特許請求の範囲】

(57)【特許請求の規四/ 【請求項1】内筋に配置されたディスクと、アーム上に 搭載された書き込み/競み取りヘッドと、ヘッドおよび アームをディスクに対して移動させるアクチュエータ と、ディスク上のヘッドをローディングする機構とを備 またディスク駆動装置用のヘッドローディング速度制御 装置において、

電圧値の参照テーブルを格納する手段およびアクチュエ ータを駆動する手段を形成する処理手段と、

アクチュエータが駆動手段によって駆動されるときのア クチュエータ電圧を測定する手段と、

参照テーブル内の電圧値を測定したアクチュエータ電圧 と比較し、その比較結果を処理手段に供給することによ って、処理手段によりヘッド速度を判別し、アクチュエ ータを選択的に駆動することによりヘッド速度を選択的 に変更できるようにするための手段と

を有することを特徴とするヘッドローディング速度制御 装置。

【請求項2】請求の範囲第1項において、

アンロード位置にヘッドをロックするための手段を有

し、前記処理手段は、ヘッドをロックするためのロック手段 によりヘッドをアンロード位置にロックした状態でアク チュエータを駆動して、測定手段により、それにより得 られるアクチュエータ電圧を測定することにより、参照 テーブルを作成する手段を有していることを特徴とする ヘッドローディング速度制御装置。

【請求項3】請求の範囲第1項において、 デジタル/アナログコンバータと、 電力増幅器とを有し、 前記デジタル/アナログコンバータは前記処理手段に接続されており。

前記電力増幅器は前記デジタル/アナログコンバータおよび前記アクチュエータに接続されており、

前記駆動手段は、処理手段から送出された信号を、デジ タル/アナログコンバータを介して電力増幅器に供給し て、電力増幅器により駆動信号をアクチュエータに向け で送出可能とするようになっていることを特徴とするへ ッドローディング速度制御装置。

【請求項4】請求の範囲第1項において、前記比較手段は、

アクチュエータから電圧信号を受け取る差動増幅器と、 前記差動増幅器と前記処理手段との間を接続するアナロ グノデジタルコンバータと、

前記参照テーブルを有する前記処理手段と前記差動増幅 器との間に接続され、参照電圧値からの電圧をアクチュ エータからの電圧から差し引いて、ヘッドローディング 速度を決定可能にするためのデジタル/アナログコンパ ータとを有することを特徴とするヘッドローディング速 序組御装置・

【請求項5】 内部に配置されたディスクと、アーム上に 搭載された書き込み/読み取りへつドと、ヘッドおよび アームをディスクに対して移動させるアクチュエータ と、ディスク上のヘッドをローディングする機構とを備 えたディスク駆動装置において、

ディスクにロードされるヘッドの速度を決定するととも にそれを制御するヘッドローディング速度制御手段と、 前記速制御手段に含まれる、アクチュエータの駆動手 段と、

前記処理手段に含まれる、参照テーブル内に参照値を格納する手段と、

前記速度制御装手段に含まれる、アクチュエータからの 信号と参照値の群とを比較してヘッド速度を判別可能な 手段とを有し、

前記処理手段は、ヘッドをロックするためのロック手段 によりヘッドをアンロード位度にロックした状態でアク チュエータを駆動して、耐定手段によりそれにより得ら れるアクチュエータ電圧を測定することにより、参照テ ーブルを作成するようになっていることを特徴とするデ ィスク駆動業盤。

【請求項6】請求の範囲第5項において、前記速度制御 手段は.

前記駆動手段に含まれる、アクチュエータ駆動用の処理 手段と、

デジタル/アナログコンバータと、

電力増幅器とを有し、

前記デジタル/アナログコンバータは前記処理手段に接 続されており、

前記電力増幅器は前記デジタル/アナログコンバータおよび前記アクチュエータに接続されており、

前記処理手段は、処理手段から送出された信号を、デジ タル/アナログコンバータを介して電力増幅器に供給し て、電力増幅器により駆動信号をアクチュエータに向け で送出可能とするようになっていることを特徴とするディスク駆動装置。

【請求項7】請求の範囲第5項において、前記比較手段 は

アクチュエータから電圧信号を受け取る差動増幅器と、 前記差動増幅器と前記コンピュータ手段との間を接続す るアナログ/デジタルコンパータと、

前記処理手段を介して、前記参照テーブルを備えた前記 処理手段と前記差動増幅器との間に接続されて、参照電 圧値からの電圧をアクチュエータからの電圧から差し引 いて、ヘッドローディング速度を決定可能にするための デジタル/アナログコンバータとを有することを特徴と オスディスク駆動装度。

【請求項8】ディスク駆動装置におけるディスク上にヘッドをローディングするためのヘッドローディング速度 制御方法において。

ヘッドをディスク上にローディングするのに先立って、 参照テーブルを作成する工程と、

アクチュエータを駆動してヘッドをディスク上にロード する工程と、

ヘッドがディスク上にロードされるときのアクチュエー タ電圧を測定する工程と、

測定電圧を参照テーブル内に記憶した参照値と比較して ローディング速度を求める比較工程とを有しており、 前記の参照テーブルを作成する工程は、

a. ヘッドをアンロード位置にロックする工程と、

b. ヘッド用アクチュエータの駆動信号を供給する工程

c. 駆動信号によって生するアクチュエータ電圧を測定する工程と、

d. 測定電圧を参照値として参照テーブル内に格納する工程とを有していることを特徴とする速度制御方法。

 【請求項9】請求項第8項において、比較工程における 結果に基づき、ローディング速度を調整する工程を含ん でいることを特徴とする方法。

【請求項10】請求の範囲第8項において、前記比較工程は、同一の信号を用いてアクチュエータを駆動した場合の二つの測定工程における結果を比較する工程を含んでいることを特徴とする方法。

【請求項11】請求の範囲第8項において、ヘッドがディスクにロードされる毎に参照テーブルを作成する工程 を含むことを特徴とする方法。

【請求項12】内部に配置されたディスクと、アーム上 に搭載された書き込み/ 読み取りヘッドと、ヘッドおよ びアームをディスクに対して移動させるアクチュエータ と、ディスク上のヘッドをローディングする機構と、ヘ ッドをアンロード位置にロックするための手段を偏えた ディスク駆動装置用のヘッドローディング速度制御装置 において.

アクチュエータを駆動する処理手段と、

参照テーブル内に参照値を格納するテーブル手段と、 アクチュエータからの信号と参照値とを比較して、ヘッ ドがディスクにロードされているときの速度を求める手 段とを有し。

前記処理手段は、ヘッドをアンロード位置にロックして アクチュエータを駆動し、そのアクチュエータから得ら れる信号を比較手段によって受け取ることにより、参照 テーブルを作成するようになっていることを特徴とする 装備。

【請求項13】請求の範囲第12項において、

デジタル/アナログコンバータと、

電力増幅器とを有し、

前記デジタル/アナログコンバータは前記処理手段に接 続されており、

前記電力増幅器は前記デジタル/アナログコンバータお よび前記アクチュエータに接続されており、

前記処理手段は、処理手段から送出された信号を、デジタル/アナログコンバータを介して電力増幅器に供給して、電力増幅器により駆動信号をアクチュエータに向けて送出可能とするようになっていることを特徴とする装率。

【請求項14】請求の範囲第12項において、前記比較手 段は

アクチュエータから電圧信号を受け取る差動増幅器と、 前記差動増幅器と前記処理手段との間を接続するアナロ グ/デジタルコンバータと、

約記処理手段を介して、前記参照テーブルを備えた前記 処理手段と前記差動増幅器の間に接続されて、参照電圧 値からの電圧をアクチュエータからの電圧から差し引い て、ヘッドローディング速度を決定可能にするためのデ ジタル/アナログコンバータとを有することを特徴とす る装置。

#### 【発明の詳細な説明】

[技術分野]

本発明はディスクに配像されている情報にアクセルするための銃出/書き込み〜ッドを備えたディスク駆動装置に関するものであり、特に、この書き込み/読み取り ペッドをディスク上にローディングするための機構に関 するものである。

#### [背景技術]

ディスク駆動装置、特に、情報記憶に使用可能なディスク スクを収容したカートリッジを装填可能なディスク駆動 装置においては、デーケ船が処理を開始可能にするため に書き込み/読み取りヘッドをディスク上にローディン グする必要がある。かかるローディング動作は、ヘッド のローディング動作中にヘッドおよびディスクのいずれ もが損傷を受けることがないように、正確にしかも円着 に行う必要がある。

一般的に、従来の装置においては、ヘッドのローディ ングを行うために、ばね、レバー、ダッシュポットなど から構成した機械式装置を用いて、ヘッドおよびディス のいずれにも損傷を与えることなくヘッドをディスク トに確率にロードするようにしている。

しかし、このようか機械式の装置を用いた場合には、 ローディング動作の速度を制定する機構あるいはその速 度が最適となるように変更するための機構が偏わってい ない。このことは、ヘッドが実際にディスク上にロード されるとその速度および位置を測定してヘッドによりサーボ情報の読み取りを可能にするサーボシステンを備え たディスク駆動装置の仕継には対断的である。

ガラススケールなどを使用している従来の装置においては、ガラススケールなどが通常ディスクではなくヘッドのアクチュエータに搭載されているので、ヘッドがディスク上にロードされていなくとも、その位置および速度を知ることが可能である。したがって、アクチュエータによってヘッドのアンロード位置からロード位置に遷移すると、このガラススケールによってヘッドの速度および位置を判別することが可能である。

### [発明の概要]

本発明の目的は従来技術を改良することにある。

本発明はディスク駆動装置用のヘッドローディング速度制調装置を有しており、上記のディスク駆動装置は、 で制調装置を有しており、上記のディスク駆動装置は、 ディスクに搭載した書き込み/部取りヘッドと、ヘッドを ディスク上にローディングするための機構を有し ている。ヘッドローディング速度制御装置は、ヘッドを ディスク上にロードするための速度を判別し、それを制 御するための機構を備えている。

このヘッドローディング速度制御装置は、更に、電圧 値の参照テーブル格納用メモリを備えたマイクロプロセ ササを有し、アクチュエータを駆動する。この制御装置 は、更に、アクチュエータがマイクロプロセッサによっ で駆動されるときのアクチュエータの電圧を測定する。 さらには、参照テーブルの電圧値をアクチュエータ測定 電圧と比較して、この比較結果をマイクロプロセッサに 供給することによって、ヘッドがディスク上にロードさ れるときにその速度を決定すると共に選択的に変更す る。

また、本発明においては、ヘッドがディスクにロード されることのないような位置にアームをロックした状態 で、マイクロプロセッサにより選択した範囲内の駆動態 液をアクチュエータに供給して、アクチュエータの電圧 を測定することができる。この測定情報を参照テーブル 内に格納可能となっている。

さらに、本発明においては、マイクロプロセッサによ りアクチュエータが駆動され、ヘッドがディスク上にロ ードできるようにアームをアンロックした状態におい て、アクチュエータの電圧を測定可能となっている。この電圧は、マイクロプロセッサの制御下で供給されたアクチュエータ駆動電流によって発生する電圧要素分と、アクチュエータ自体が発生するバックBIT電圧を含む電圧要素分とから成っている。電圧測定後、制御装置は、駆動電流に対する、アクチュエーク電圧を参照テーブル内の格納電圧値との差を取り、バックBIFを正確に測定して、アクチュエーダがヘッドをディスク上にロードする際のヘッド速度を測定することが可能である。

本発明の目的は、ディスク上にロードされる際におけるヘッドの速度を測定し、それを制御するためのヘッドローディング速度制御装置を実現することにある。

本発明の別の目的は、アクチュエータが発生するバックEMFを測定し、この値を用いてディスク上のロードされる際のヘッドの速度を<u>測定するこ</u>とにある。

#### [図面の簡単な説明]

第1図は本発明の実施例に係るヘッドローディング速 度制御装置の概略図である。

#### [好適な実施例の詳細な説明]

第1回を参照すると、本条明のヘッドローディング速度側部装置が示されており、番号20が付されている。制御装置20はディスク駆動装置2に組み込まれて使用され、好適な実施側においては、取り出し可能なカートリッジ24を収容可能なディスク駆動装置に組み込まれて使用される。このような駆動装置およびカートリッジの側は、発明の名称が「ラジアルアームポイスコイルにより駆動されるディスク駆動装置用の取り出し可能なカートリッジ」であるこの水国特許出断細番に示されている。これらの出願日は1988年月月8日であり、発明者はトンブソン等であり、また、これの現在の出願人は「SyQuest Technology」である。これらの出願可相響書に開示の内容は本願の内容とも行いている。

カートリッジ24はそのなかにディスク26を収容しており、ディスクは、磁気記録モード、光学式記録モードなどの多数のモードのうちの一つのモードで情報を記憶可能である。このディスク駆動装置22はアクチュエータ26を備えており、好適な実施例においては、それはボイスコイルモータである。好適な実施例においてはさらに、ヘッド28がアーム30によってアクチュエーク26に固定されて、アクチュエータ26によりアーウ30を移動することによって、ヘッド28を移動できるようになっている。このアーム30はランブ34を備えたロードアーム32上に転動させることにより、ヘッド28をロードアーム32から離してするる。アクチュエータ26は、ランブ34を下方に摺動させることにより、ヘッド28をロードアーム32から離してディスク26上に移動させることが可能である。

ヘッドローディング速度制御装置20は、マイクロプロセッサあるいはマイクロコンピュータ36を備えており、これは、適切な参照テーブル40を記憶したメモリあるい

は格納部38を備えている。マイクロプロセッサ36は、デジタル/アナログコンパータ44を介して電力増幅器42を 駆動して、一定の範囲内の電流をアクチュエータ27に供 給するようになっている。したがって、マイクロプロセ ッサ36は、選択的にアクチュエータ27を駆動し、このア クチュエータによりへッド28をディスク26上に対して、 電力増幅器42からアクチュエータ27に供給された電流に 直接的に関係する速度でロードさせることができる。ア クチュエータ27いからの電圧信号は、電力増幅器42からア クチュエータ27に供給された電流に直接に関係する第1 の電圧要素分を有している。この電圧信号は、アクチュ エータ27が発生するバックBIFである第2の電圧要素分 を備えている。双方の電圧要素は、差動増幅器46に供給 される。

この差動増幅器46は、アナログ/デジタルコンパータ 48を介して、マイクロプロセッサ36に接続されている。 マイクロプロセッサ36は、電力増幅器42からアクチュエ ータ27に供給される電流に応じてテーブル40から得た参 照値を、オフセットデジタル/アナログコンパータ50に 供給する。このオフセット・デジタル/アナログコンバ ータ50は、オフセット電圧信号を差動増幅器46に供給す ることにより、アクチュエータ27からの電圧信号のうち の第1の部分を排除する。この第1の部分は、電力増幅 器42によりアクチュエータ27に供給される電流に対して 直接に関係している部分である。残りの電圧信号は、へ ッド28がディスク26上のロードされる際におけるアクチ ュエータ27の移動によって発生する逆起電力である。こ の逆起電力は、アナログ/デジタルコンバータ48を介し て、マイクロプロセッサ36に供給され、マイクロプロセ ッサでは、ディスク26トへのヘッドのローディング速度 を測定することができる。速度が早過ぎる場合あるいは 製過ぎる場合には、電力増幅器42からの駆動電流をマイ クロプロセッサ36によって修正することにより、ヘッド あるいはディスクに損傷を与えることなく、ヘッドを正 確にしかも確実にディスク上にロードすることができ

アクチュエーダ・ロック52はアクチュエーダ27、すな わちヘッド28をそのアンロード位置にホールドして、制 神装置20がテーブル40を生成可能にするためのものであ る。このロック50は、機械式のものであってもよいし、 電子機構ものであってもよい。機械式ロックについて は、上述したSyquentの特許出願「ラジアルアームポイ スコイルアクチュエーダを備えた取り出し可能なカート リッジ駆動装置」に開示されている。

#### 〔産業上の利用可能性〕

ヘッドローディング速度制御装置の動作は以下の通り である。

まず、較正工程を実行する。ヘッドが28が搭載された アーム30を、アクチュエータ27に組み込まれたロック52 によって、所定の位置にロックし、ヘッド28がディスク 上にロードされないようにし、マイクロプロセッサ36が 指定する範囲の電流を低力増幅器42を介してアクチュエ ータ27に供給できるようにする。アクチュエータ27の出 力は、ヘッド26がアシロード位置にロックされて逆起電 力要素が全く発生していないので、逆起電力要素を含ん でいない。アクチュエータ27からの電圧範囲は、差勢増 福器46およびA/Dコンバータ48を介して、マイクロプロ セッサ36に供給されて、メモリ38のテーブル40内に格納 される。かかる数正工程は、カートリッジ24内のディス ク26上にヘッドをローディングするのに先立つてカート リッジ28を駆動装置22対に装着する毎に実行される。こ れにより、駆動装置22対に対するでは、駆動装置22の使 用時間に起因して発生する温度変動が排除される。

参照テーブル40が形成されると、アクチュエータ27を アクチュエーク27に鉄絡させて、ヘッド28をディスク28 上にロードされるようにすることが可能となる。この動作を行うと、アクチュエーク270駆動電流に、電力増幅器42により電圧要素分と、アクチュエータ270駆動電流により電圧要素分と、アクチュエータ276駆動電流により電圧要素分とことになる。この信号が差動増幅器46に供給され、ここにおいて、この信号と、参照テーブル40からオフセットD/Aコンバータを介して差動増幅器46に供給されるオフセットB/B中が取られる。このオフセット信号は電力準に努力を発力を開始によれる。このオフセット信号は電力準幅器42を入してアクチュエータ27に供給される電流に対応している。差動増幅器46に

次に、信号をA/Dコンバータ48に供給する。この信号 は、アクチュエータ27からの信号とオフセットA/Dコン バータからの信号との差に対応している。このようにし オ得られた信号がアクチュエータ27が発生した逆記電力 である。このバックEMF電圧は直接にアクチュエータ27 の速度に対応しているので、この速度をマイクロコンピ ュータ36により測定し、速度が早過ぎる場合にはアクチ ュエータ27の駆動電流をマイクロコンピュータ36によっ て減少させ、これと共に、あるいはこのようにする代わ りに、 電流の極性を変更することができる。 同様に、ア クチュエータ27の駆動が遅過ぎる場合には、増加させた 電圧を用いてアクチュエータ27を駆動して、より迅速に ヘッド28をディスク26上に移動させることになる。ここ に、逆起電力は、電力増幅器42からアクチュエータ27に 供給される電流により発生するアクチュエータ電圧の1/ 100のオーダーである。

したがって、本発明によれば、ヘッド28をディスク26 の上にローディングするための速度を制御して、ディス ク26およびヘッド28に損傷が発生しないようにすること ができる。

本発明の別の構成および利点は、請求の範囲の記載および図面を参照することによって認識できる。

本明細書においては、一つの実施例について本発明を 開示したが、他の実施形態も、請求の範囲に記載の発明 の範囲内に包含される。

